

実証実験の概要

1. 目的

自律飛行型ドローンを用いた自動巡回警備の実用性の検証

2. 実証実験日

2021年4月18日（日）

3. 実証実験場所

近畿大学キャンパス アカデミックシアター内および周辺

4. 実証実験の構成

本実証で使用したドローンは、Skydio, Inc^{※1}の「Skydio 2[™]」およびドローンポート「Skydio Dock[™]」^{※2}です。今後は、夜間の実証を見据えて「Skydio X2[™]」の活用も検討しております。

飛行ルートの設定にはドコモが実証実験用に開発した飛行プログラムを活用し、ドローンで撮影した映像は「docomo sky」を用いて確認しました。

5. 実証実験の様子

【ドローン「Skydio2」】



【屋内・屋外を行き来する様子】



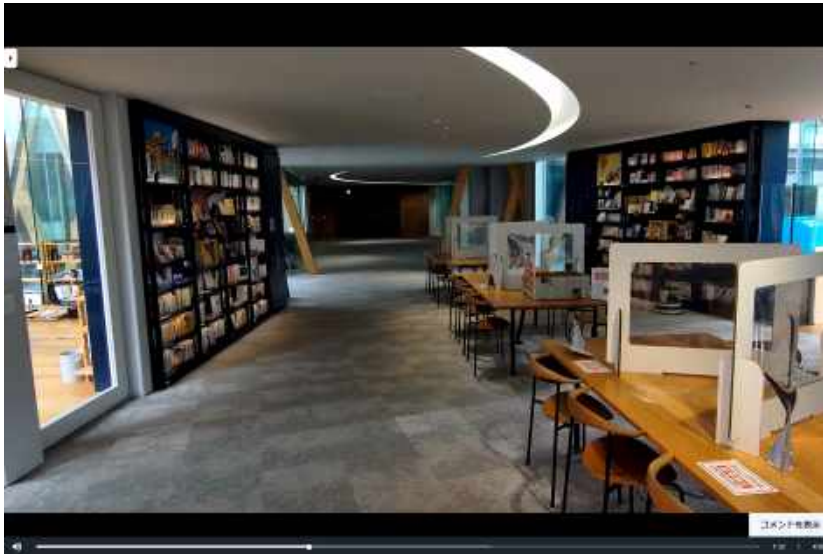
【ドローン「Skydio X2」】



【階段を自動航行する様子】

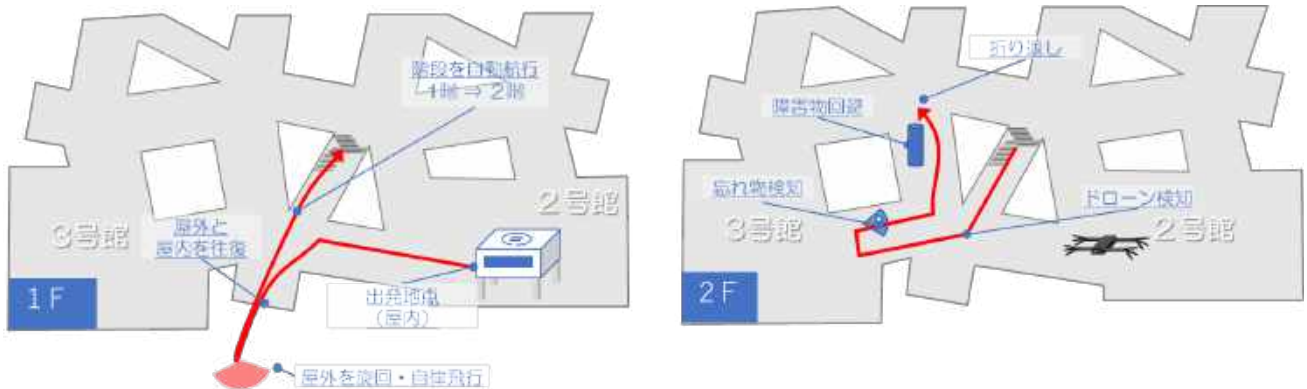


【docomo sky で動画を確認している様子】



6. 飛行ルート

屋内のドローンポートからドローンを飛行させ、屋外、屋内を行き来しながら建物の1階、2階を巡回。折り返し地点から出発地点へ引き返すルートで自動航行を行いました。



※1 ドコモは、ドコモの100%子会社である株式会社NTTドコモ・ベンチャーズを通じ、Skydio社へ出資しています。

※2 「Skydio Dock」はプロトタイプです。

*「Skydio 2」「Skydio Dock」「Skydio X2」は、Skydio, Inc.の登録商標です。